

ModelNet10/10 : petit dataset d'objets ~3000 objets, existe en version 10 et 40 classes. Pour la classification de nuages de points  
<https://modelnet.cs.princeton.edu/>

ShapeNet: dataset d'objets (50.000 objets) avec annotation par point, utile pour la segmentation sémantique (classification des points individuellement)  
<https://shapenet.org/>

S3DIS: dataset de scans indoor à plus grande échelle (600 millions de points) avec annotation au point  
<http://buildingparser.stanford.edu/dataset.html>

Semantic3D: scan urbain grande échelle (4G points) mais possible de télécharger les scènes individuellement. annotation au point.  
<https://www.semantic3d.net/>

SemanticKITTI: scan véhicule autonome en milieu urbain très grande échelle:  
<http://www.semantic-kitti.org/>

Paris-Lille 3D: dataset urbain par un labo des mines  
<https://npm3d.fr/paris-lille-3d>

Et notre propre dataset IGN de scan urbain dans 6+ villes de France (lancement dans une semaine!)  
<https://github.com/romainloiseau/HelixNet>